

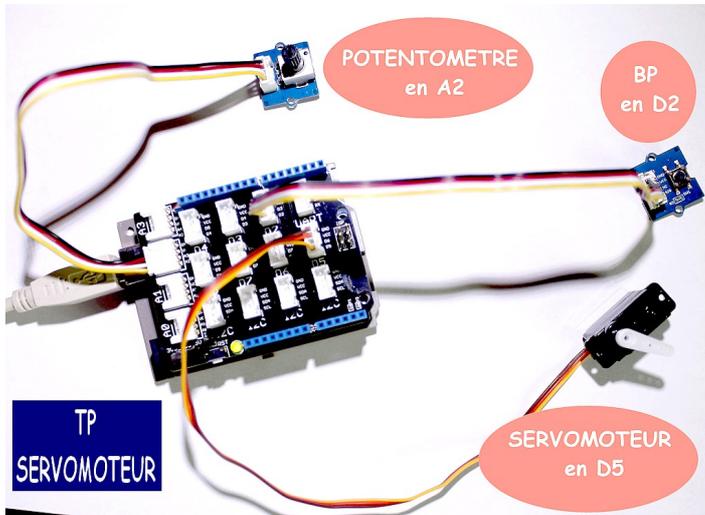


C4-Seq. T3 Séance 2

n° 4 Objet de l'activité :

Comment mettre en œuvre un capteur analogique ?

ACTIVITE-4 Application



En trois étapes...

Etape 1

=> La découverte du servomoteur angulaire.

Etape 2

=> Le signal en sortie du capteur angulaire (le potentiomètre).

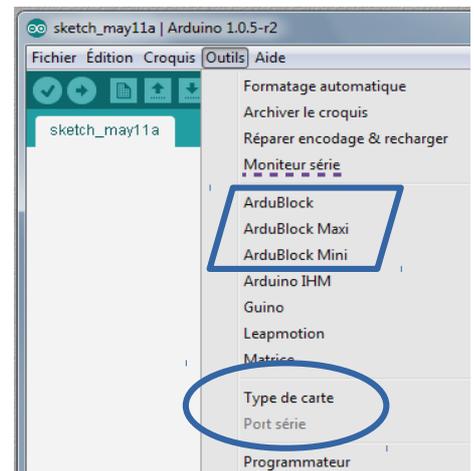
Etape 3

=> Association de la rotation du servomoteur au mouvement du potentiomètre.

Remarque préalable : Une fois la carte connectée bien penser à renseigner dans le Menu Outil de l'IDE...

==> 1- le Type de carte (UNO)

==> 2- le Port série (com???)

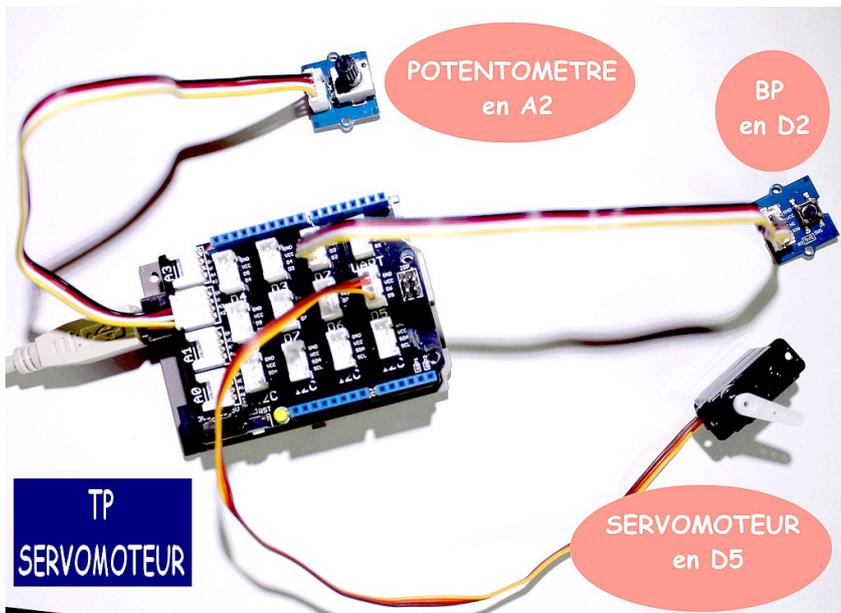


Montage 1 : Exploitation du servomoteur

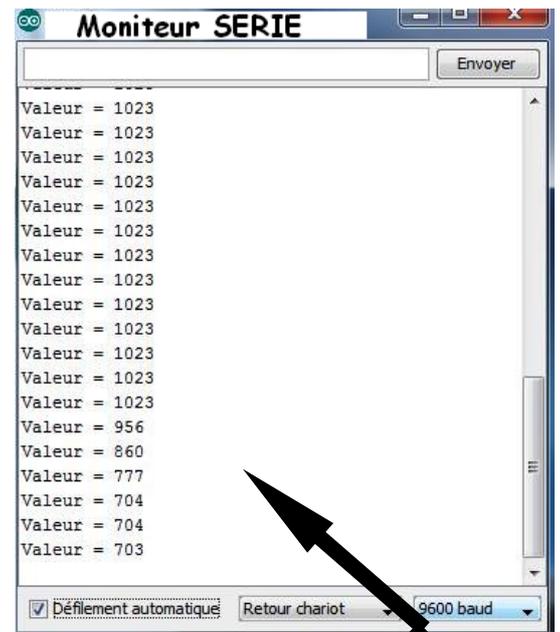
==> Le pilotage du servomoteur sur deux positions en fonction de l'appui sur le Bouton Poussoir...



Montage 2 : Exploitation du ptentiomètre



(affichage au Menu Outil)



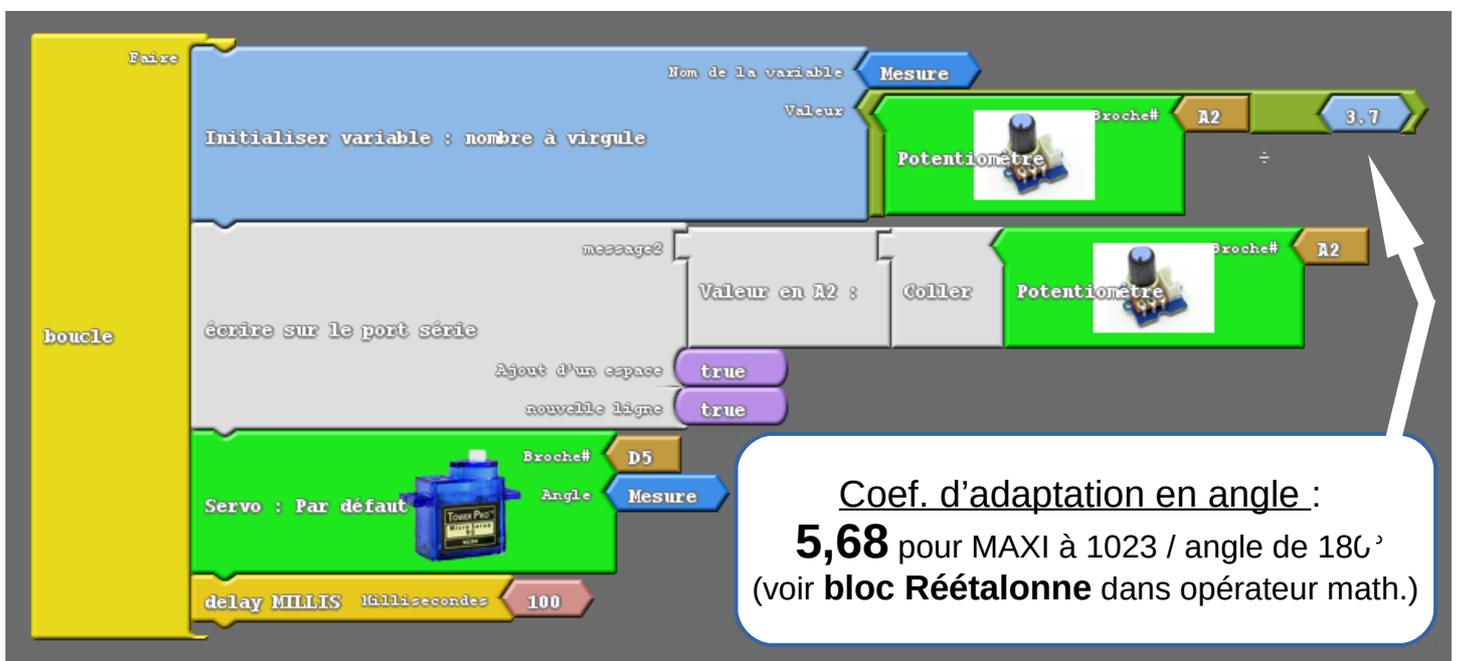
==> Le test d'affichage de l'information en sortie du potentiomètre sur le Moniteur série...



Résultat attendu : 0 au Mini et 1023 au MAXI

Montage 3 :

==> Le pilotage du servomoteur à partir du potentiomètre...



Coef. d'adaptation en angle : **5,68** pour MAXI à 1023 / angle de 180° (voir bloc Réétalonne dans opérateur math.)