

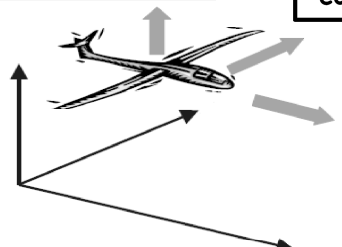
RAPPEL : Un solide complètement libre dans l'espace peut effectuer des déplacements complexes. Prenons l'exemple d'un avion (un planeur) décrivant des figures dans le ciel. Ce planeur peut faire 2 types de mouvements :

Des translations

Monter avec les masses d'air

Dériver sur le côté avec le vent

Avancer

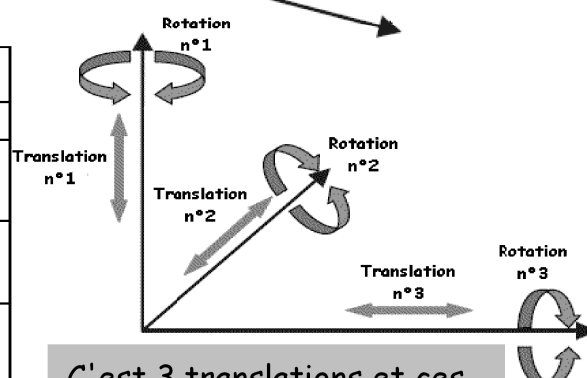
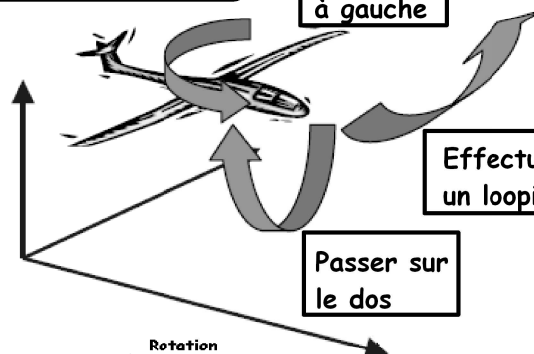


Des rotations

Tourner à gauche

Effectuer un looping

Passer sur le dos



C'est 3 translations et ces 3 rotations, constituent les mouvements simples !!!

Travail à effectuer :

Dans la première colonne ==>

1- Compléter les noms manquants de chacune des liaisons.

2- Indiquer le repère correspondant aux symboles de schématisation selon ci-dessous.

Dans la troisième colonne ==>

3- Indiquer le nombre possible de mouvements de liberté (Translation & Rotation) des pièces entre elles dans chaque liaison.

4- Citer un exemple classique de liaison glissière :

5- Indiquer le nom de la liaison correspondante au verrou :

Repère et Nom de La liaison	Modèle	Mouvements relatifs	
		Nbr	Type
 Encastrement			Translation
			Rotation
 Pivot			Translation
			Rotation
 Glissant			Translation
			Rotation
 Plan			Translation
			Rotation
 Hélicoïdale			Translation
			Rotation

