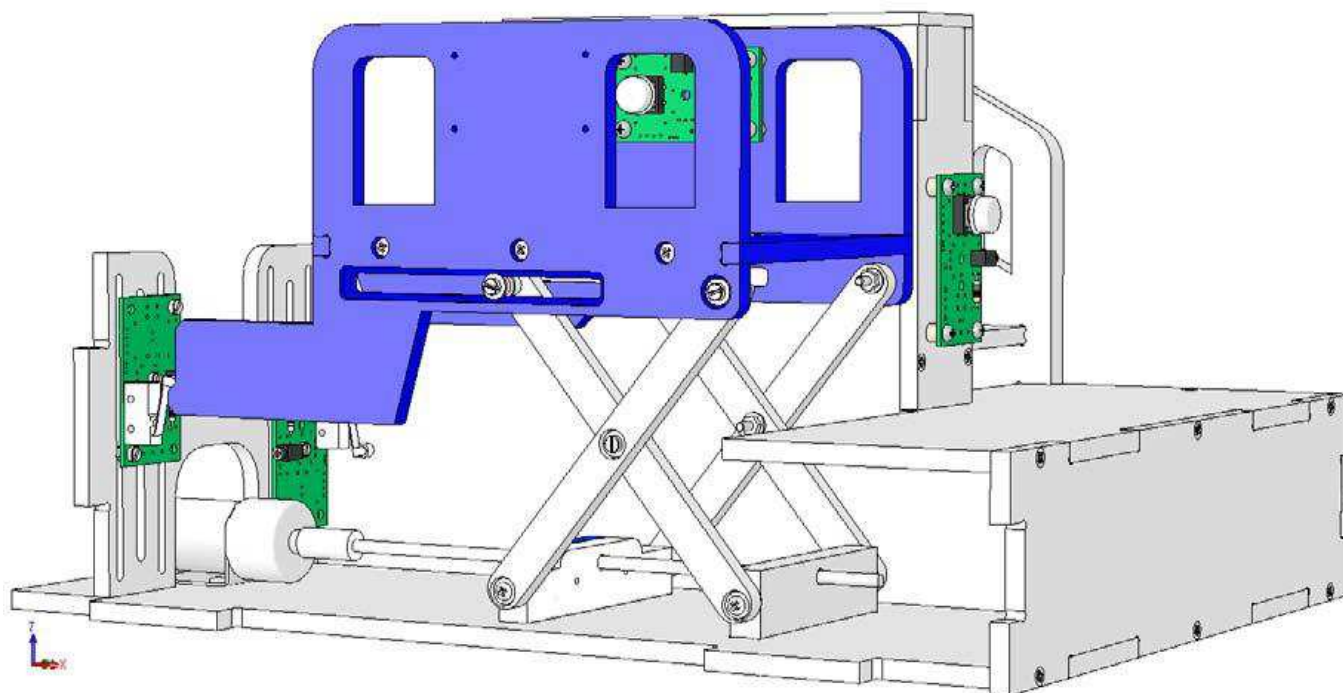
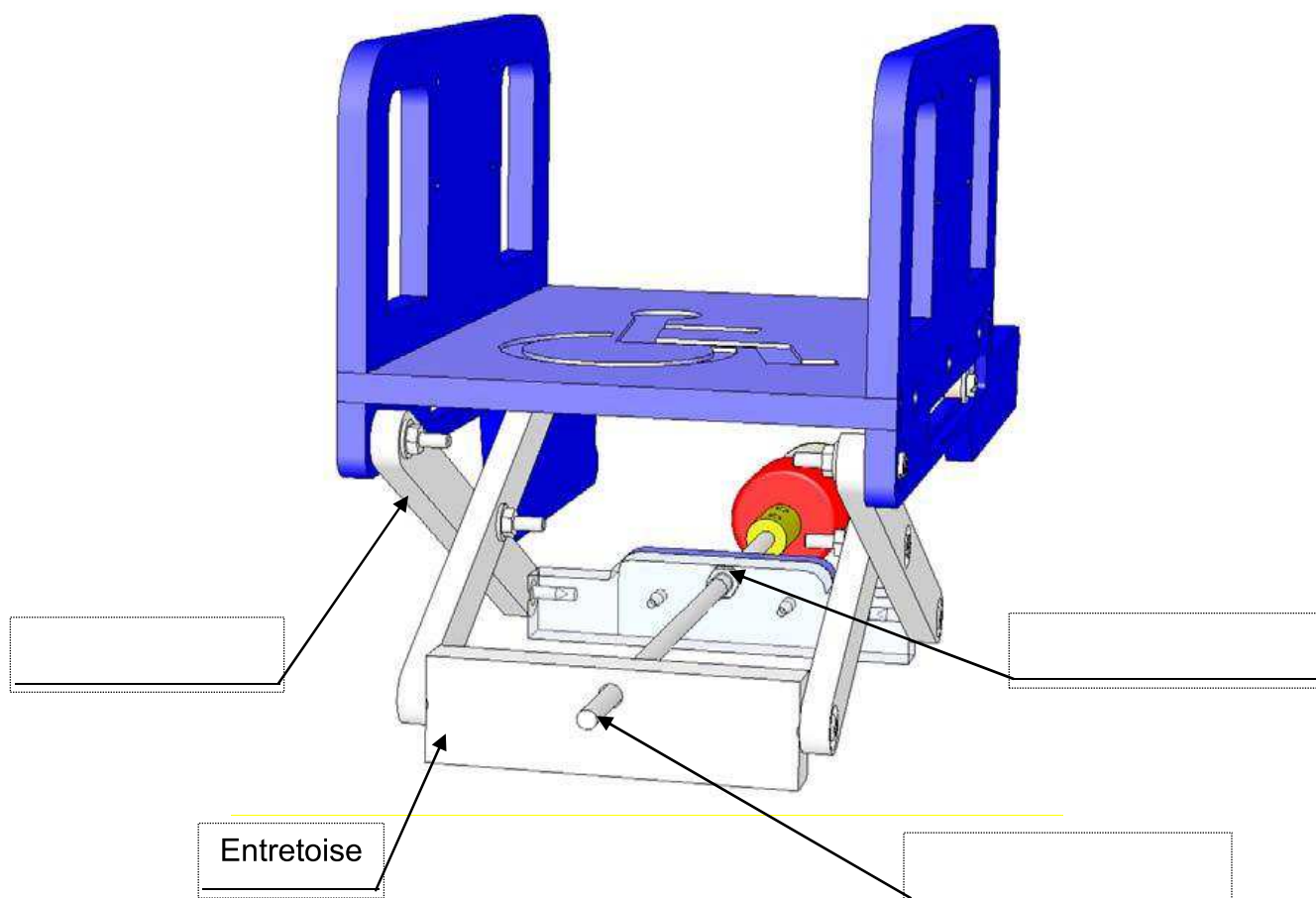


❶ Vue 3D : Structure plate-forme élévatrice automatisée



❷ Vue 3D : Mécanisme « tige filetée - écrou – ciseaux »



Le câblage de la maquette et du boîtier de commande « AutoProg ».

Pour établir les liaisons entre le boîtier de commande et la plate-forme élévatrice il faut utiliser des cordons et connaître l'affectation de chaque entrée et sortie du boîtier de commande.

La **table des symboles** disponible dans le logiciel « **Picaxe Programming Editor** » (Menu « **Diagramme** », commande « **Table des symboles...** ») permet de connaître comment sont affectées chaque entrée et sortie.

On constate ci-dessous par exemple que le module bouton-poussoir bas (repère **EN3**) (appelé « **BP Bas** » dans la table des symboles) doit être relié à l'entrée « **In 3** » du boîtier « **AutoProg** ».

→ Utiliser le plan de câblage ci-dessous pour connecter la plate-forme élévatrice au boîtier de commande « **AutoProg** ».

Table des symboles (logiciel Picaxe)	Boîtier AutoProg

Programme Picaxe associé : « Plate-forme élévatrice 1.cad »

