

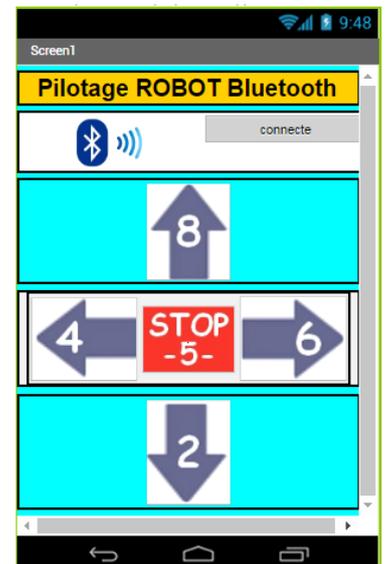
# TP pilotage d'un robot à base de deux servomoteurs / Smartphone ou Tablette

(doc. 1/4)

Ressources =>

<http://technocodes.eklablog.com/un-robot-pilote-en-bluetooth>

## Sur le smartphone ou la tablette :



Composants non-visible

Client\_Bluetooth1

```
quand Bouton_connecte .Avant prise
faire mettre Bouton_connecte .Éléments à Client_Bluetooth1 .Adresses et noms
```

```
quand Bouton_connecte .Après prise
faire mettre Bouton_connecte .Sélection à appeler Client_Bluetooth1 .Se connecter
adresse Bouton_connecte .Sélection
mettre Bouton_connecte .Visible à faux
mettre Bouton_deconnecte .Visible à vrai
```

```
quand Bouton_deconnecte .Clic
faire appeler Client_Bluetooth1 .Déconnecter
mettre Bouton_connecte .Visible à vrai
mettre Bouton_deconnecte .Visible à faux
```

```
quand AVANCER_8 .Clic
faire appeler Client_Bluetooth1 .Envoyer1Octet
nombre 8
```

```
quand RECULER_2 .Clic
faire appeler Client_Bluetooth1 .Envoyer1Octet
nombre 2
```

```
quand GAUCHE_4 .Clic
faire appeler Client_Bluetooth1 .Envoyer1Octet
nombre 4
```

```
quand DROITE_6 .Clic
faire appeler Client_Bluetooth1 .Envoyer1Octet
nombre 6
```

```
quand STOP_5 .Clic
faire appeler Client_Bluetooth1 .Envoyer1Octet
nombre 5
```

# Montage de la Présentation sur l'écran du smartphone (onglet *DESIGNER* dans *APP INVENTOR*)

(doc. 2/4)

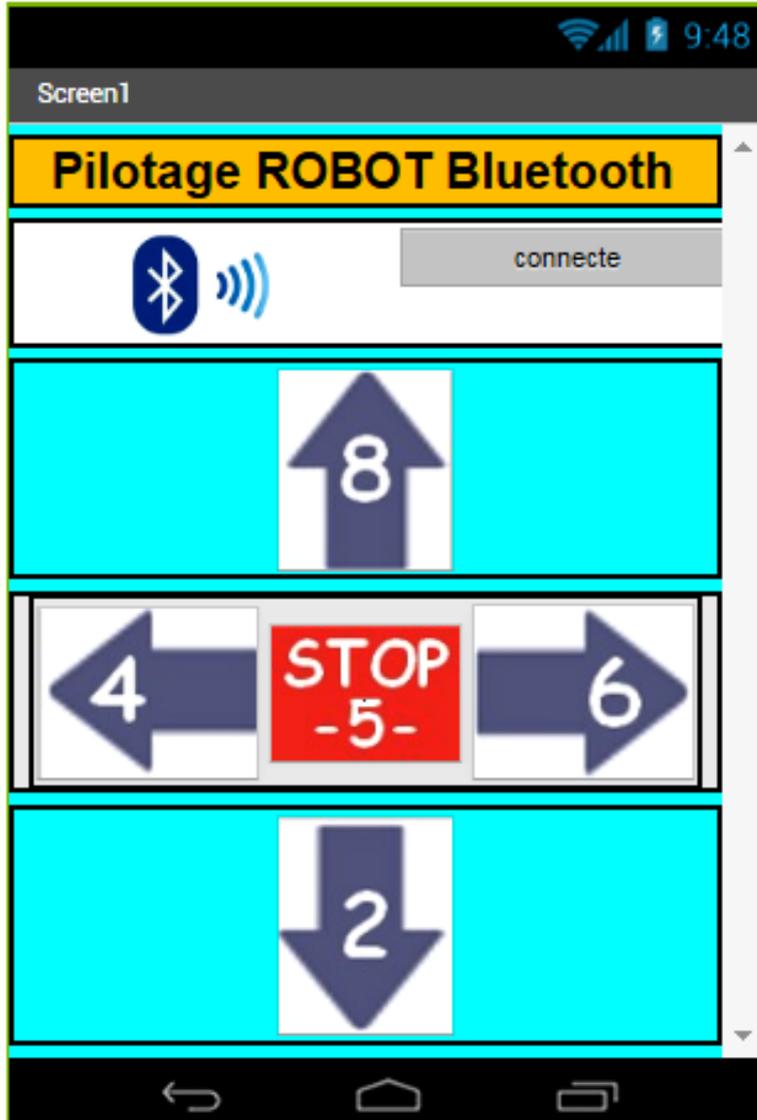
Designer

Blocks

## Viewer

Display hidden components in Viewer

Check to see Preview on Tablet size.



## Non-visible components

  
Client\_Bluetooth1

## Components

- Screen1
  - Arrangement\_horizontal1
    - Label\_titre\_application
  - Arrangement\_horizontal5
    - Image\_logo\_bluetooth
    - Bouton\_deconnecte
    - Bouton\_connecte
  - Arrangement\_horizontal2
    - AVANCER\_8
  - Arrangement\_horizontal6
    - Arrangement\_tableau2
      - GAUCHE\_4
      - STOP\_5
      - DROITE\_6
  - Arrangement\_horizontal3
    - RECULER\_2
  - Arrangement\_horizontal4
    - Client\_Bluetooth1

Rename

Delete

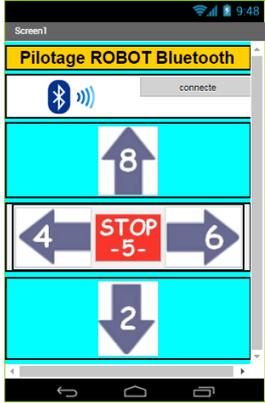
## Media

AVANCER-8-.jpg  
AVANCER-8-Violet.jpg  
DROITE-6-.jpg  
GAUCHE-4-.jpg  
OFF.jpg  
ON.jpg  
RECULER-2-.jpg  
STOP-5-.jpg  
bluetooth.jpg  
led\_allumee.jpg  
led\_eteinte.jpg

Upload File ...

# Corrigé de la partie programmation sur la carte arduino du pilotage du robot par bluetooth (doc.3/4)

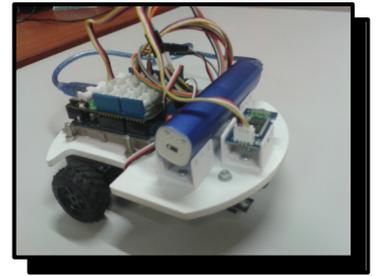
## Présentation des connexions :



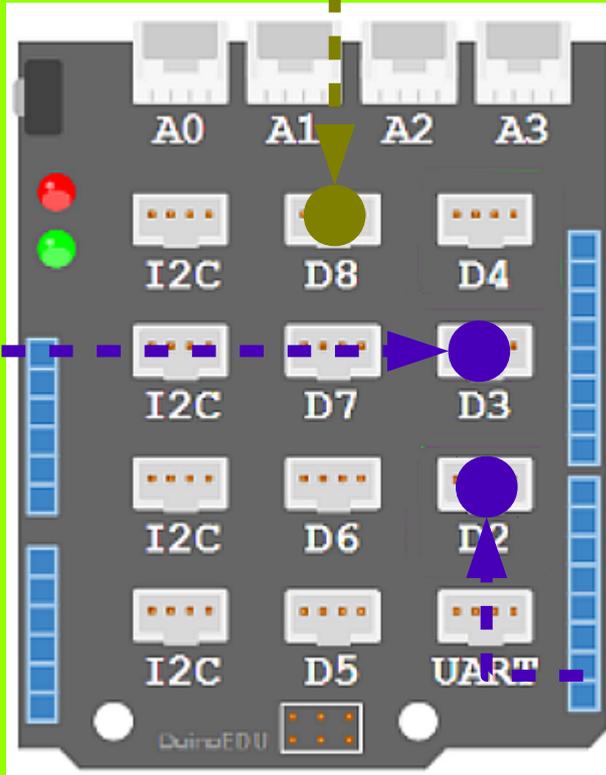
Émetteur Bluetooth / Smartphone

Marche AVANT  
Capteur GROVE Bluetooth

Récepteur

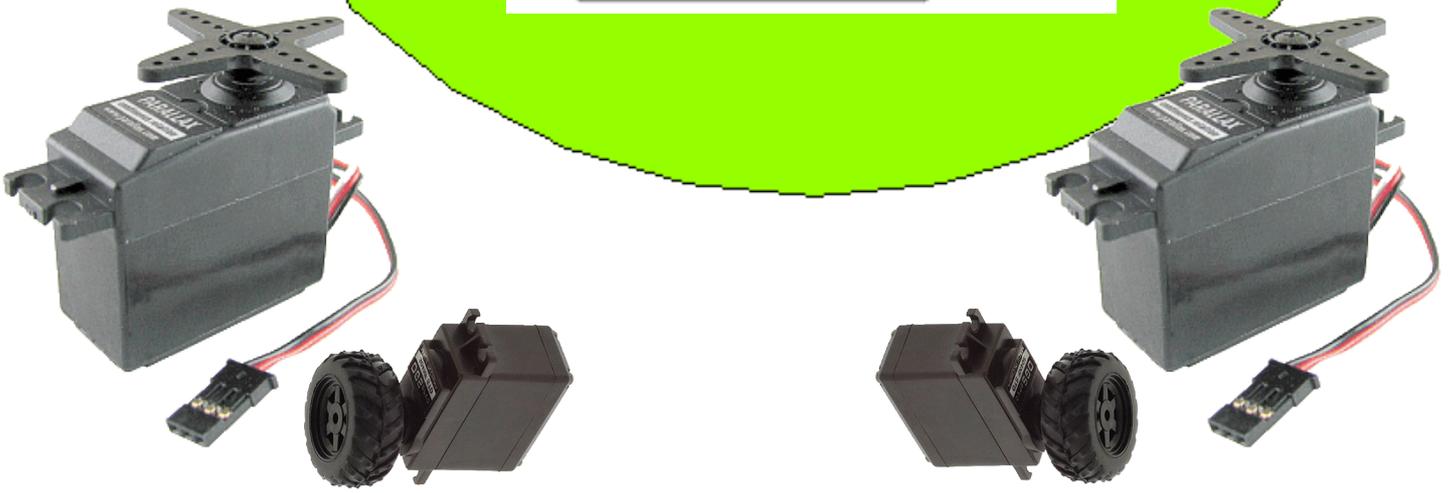


D8

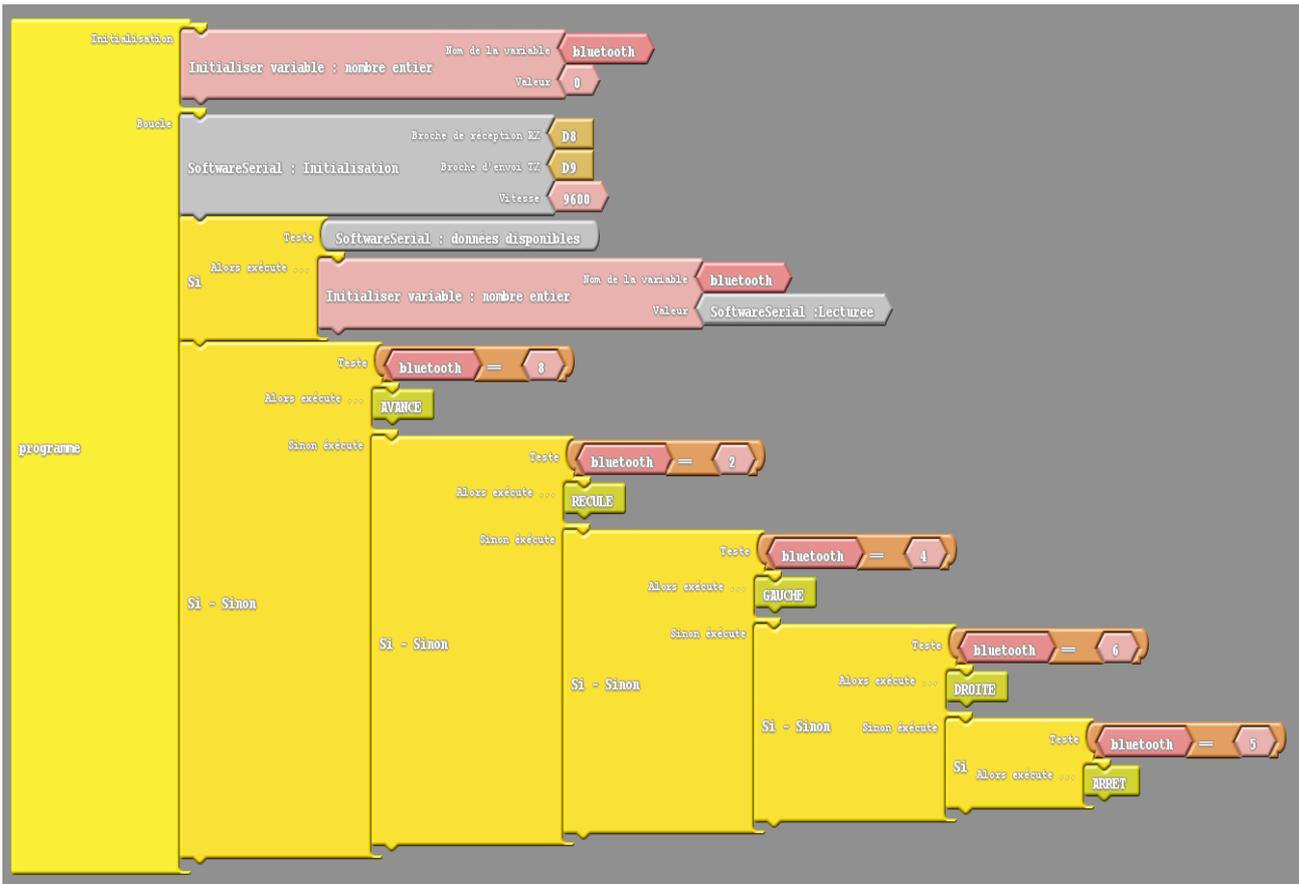


D3

D2



# Corrigé de la partie programmation sur la carte arduino du pilotage du robot par bluetooth (doc.4/4)



## Les sous-programmes de pilotage

